

Sommaire :

Partie 1 : L'hyperstatique en théorie potentielle

Chapitre 1 : Introduction

Chapitre 2 : Etablissement de l'équation fondamentale

Chapitre 3 : Théorème de Muller , Breslau généralisé appliqué aux systèmes isostatiques

Chapitre 4 Résolution des systèmes hyperstatiques

Chapitre 5 : Généralisation donnée aux formes de Muller

Chapitre 6 : Interprétation géométrique et orthogonalisation des matrices de rigidité

Chapitre 7 : Quelques exemples

Chapitre 8 : Centre élastique

Chapitre 9 : Exemples divers d'application

Chapitre 10 : lignes d'influence

Chapitre 11 : Quelques problèmes

2ème Partie : Introduction a l'étude de quelques théories et sollicitations particulières

Chapitre 12 : Quelques réflexions sur les problèmes d'instabilité élastique , flambement

Chapitre 13 : Introduction à la théorie de l'analogie mécanique

Chapitre 14 : Extension de l'analogie mécanique aux structures spatiales

Chapitre 15 : Introduction à la torsion non uniforme et à la torsion flexion avec gauchissement généralisé

3ème Partie : Applications

Chapitre16 : Etude tridimensionnelle des cellules de carreau des grands silos cylindriques

Chapitre17 : Etude de la stabilité tridimensionnelles des charpentes cylindriques

Chapitre18 : Application sur la transmission des efforts dans les structures multicellulaires

Chapitre19 : Théorie générale du comportement mécanique des grandes structures spatiales

4 éme partie : Application des ordinateurs aux calculs des structures

Chapitre20 : Méthode des déformations

Chapitre21 : Compléments à la méthode des déformations

Chapitre22 : Annexes à la 4eme partie