

Sommaire :

1. **Processus et asservissement**
2. **Éléments intervenant dans les processus asservis**
3. **Signaux continus**
4. **Fonction de transfert d'un filtre linéaire**
5. **Graphes de fluence**
6. **Représentation fréquentielle des fonctions de transfert**
7. **Représentation d'un système continu dans l'espace d'état**
8. **Comportement temporel des systèmes continus**
9. **Signaux aléatoires continus**
10. **Stabilité des systèmes continus linéaires**
11. **Précision des systèmes asservis**
12. **Observabilité et commandabilité**
13. **Régulation continue**
14. **Synthèse de régulations continues par l'abaque de Black-Nichols**
15. **Méthodes simplifiées de synthèse de régulations continues**
16. **Synthèse d'un asservissement continu par la méthode du lieu d'Evans**
17. **Synthèse de régulations dans l'espace d'état**
18. **Commande à minimum de variance et détermination d'un filtre optimal**
19. **Réalisation pratique de réseaux correcteurs continus**
20. **Systèmes non linéaires et linéarisation**
21. **Approximation du premier harmonique**
22. **Effet d'une non-linéarité placée dans la boucle de régulation**
23. **Stabilité des systèmes continus non linéaires**
24. **Méthodes d'identification**
25. **Problèmes résolus**

Compléments :

- Bibliographie
- Index.