

Sommaire

Partie 1 : Les bases techniques

- **L'énergie** : Piles, accumulateurs et panneaux solaires.
- **Les moteurs** : Comprendre les moteurs à courant continu (CC) et les vibreurs.
- **Les outils indispensables** : Fer à souder, pinces et matériaux de base.

Partie 2 : Robots qui roulent

- Construction de châssis simples.
- Direction et évitement d'obstacles par contact (capteurs à moustaches).
- Le robot "aspirateur" miniature.

Partie 3 : Robots qui rampent et marchent

- Mécanismes de bielles et manivelles.
- Reproduction du mouvement des insectes.
- Robots à deux ou quatre pattes sans microcontrôleur.

Partie 4 : Robots qui sautent et vibrent

- Utilisation des masses excentrées (vibrations).
- Exploiter l'élasticité des matériaux pour le saut.
- Les "bristlebots" (robots-brosses).

Partie 5 : Capteurs et comportement simple

- Réagir à la lumière (phototropisme).
- Réagir au contact (inverseurs de marche).